T 011794503/3,AB

011794503/3,AB

DIALOG(R) File 351: Derwent WPI

(c) 2002 Derwent Info Ltd. All rts. reserv.

011794503

WPI Acc No: 1998-211413/199819

XRPX Acc No: N98-167910

Process - capability evaluation simulator - has updating log output unit which provides display output of expansion petri net log obtained from updating unit

Patent Assignee: TOSHIBA KK (TOKE)

Number of Countries: 001 Number of Patents: 001

Patent Family:

Patent No Kind Date Applicat No Kind Date Week
JP 10058288 A 19980303 JP 96213704 A 19960813 199819 B

Priority Applications (No Type Date): JP 96213704 A 19960813

Patent Details:

Patent No Kind Lan Pg Main IPC Filing Notes

JP 10058288 A 14 B23Q-041/08

Abstract (Basic): JP 10058288 A

The simulator includes an expansion petri-net input part (2) which generate an expansion petri net based on the input, related to a process. An expansion petri-net holder (5) held with each expansion petri net generated by the expansion petri net input part. An updating unit (6) updates the state between each component of expansion petri net and provides a simulation evaluation of process.

An updating log output part (7) provides a display output of log obtains by the updating unit. A division unit divides an each component of desire part in the expansion petri-net.

ADVANTAGE - Provides flexible simulation of process component. Dwg.1/18

?

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-58288

(43)公開日 平成10年(1998) 3月3日

(51) Int.Cl.6	識別記号	庁内整理番号	FΙ	技術表示箇所
B 2 3 Q 41/08			B 2 3 Q 41/08	Z
G 0 5 B 17/02			G 0 5 B 17/02	
23/02		0360-3H	23/02	G

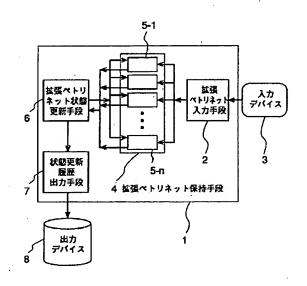
		審査請求	未請求 請求項の数9 OL (全 14 頁)		
(21)出願番号	特願平8-213704	(71)出願人	000003078 株式会社東芝		
(22)出顧日	平成8年(1996)8月13日	(72)発明者	神奈川県川崎市幸区堀川町72番地 陰山 正樹		
			神奈川県横浜市磯子区新磯子町33番地 株式会社東芝生産技術研究所内		
	•	(74)代理人	弁理士 鈴江 武彦 (外6名)		

(54) 【発明の名称】 工程能力評価シミュレータ

(57)【要約】

【課題】本発明は、工作機械等の独立した存在でありな がら工程内で互いに影響し合って動作する工程要素のシ ミュレーションを柔軟に行う。

【解決手段】工程に関する入力情報に基づいて拡張ペト リネット入力手段2により拡張ペトリネットを生成して 拡張ペトリネット保持手段5に保持し、これら拡張ペト リネットを拡張ペトリネット状態更新手段6により参照 し、その各要素間の取り得る状態を更新して工程に対す るシミュレーション評価を行ってその履歴を状態更新履 歴出力手段7により表示出力し、かつ拡張ペトリネット 分割手段10により拡張ペトリネット中における所望部 分の各要素を分割して新たな拡張ペトリネットとして再 定義し、拡張ペトリネット通信手段11により各拡張ペ トリネット間で関係付けられた各要素の状態変化を監視 し、各要素間で情報の伝達を行う。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 工程に関する入力情報に基づいて前記工程の機能を表すプレースやリンクを含む各要素から成る拡張ペトリネットを生成する拡張ペトリネット入力手段と、

この拡張ペトリネット入力手段により生成された前記各 拡張ペトリネットをそれぞれ保持する拡張ペトリネット 保持手段と、

この拡張ペトリネット保持手段に保持されている前記拡張ペトリネットを参照し、この拡張ペトリネットにおける前記各要素間の取り得る状態を更新して前記工程に対するシミュレーション評価を行う拡張ペトリネット状態更新手段と、

この拡張ペトリネット状態更新手段により得られた前記 拡張ペトリネットの状態更新の履歴を表示出力する状態 更新履歴出力手段と、を具備したことを特徴とする工程 能力評価シミュレータ。

【請求項2】 前記拡張ペトリネット中における所望部分の各要素を分割して新たな拡張ペトリネットとして再定義し、これを再定義拡張ペトリネットとして前記拡張ペトリネット保持手段に渡す拡張ペトリネット分割手段を付加したことを特徴とする請求項1記載の工程能力評価シミュレータ。

【請求項3】 前記拡張ペトリネット保持手段に保持されている前記各拡張ペトリネット間で関係付けられた各要素の状態変化を監視し、これら要素の状態が変化したときに前記各要素間で情報の伝達を行う拡張ペトリネット通信手段を付加したことを特徴とする請求項1記載の工程能力評価シミュレータ。

【請求項4】 前記拡張ペトリネット入力手段は、プレース、トランジション及びアークのペトリネットの基本 要素に、前記プレースと前記トランジションとの接続の 抑止・許可を行うアーク、前記各トランジション間の状態変化を互いに制御するリンクを用いて前記拡張ペトリネットを生成する機能を有することを特徴とする請求項 1記載の工程能力評価シミュレータ。

【請求項5】 前記拡張ペトリネット通信手段は、前記拡張ペトリネット中の所望のプレースと、この拡張ペトリネットとは別の前記拡張ペトリネット中の入出力プレースとの間で状態変化を伝達し、前記所望のプレースに前記別の拡張ペトリネットの機能を持たせる機能を有することを特徴とする請求項3記載の工程能力評価シミュレータ。

【請求項6】 前記拡張ペトリネット中における所望部分の各要素を分割して新たな拡張ペトリネットとして再定義し、これを再定義拡張ペトリネットとして前記拡張ペトリネット保持手段に渡す拡張ペトリネット分割手段と

前記拡張ペトリネット中における所望部分の各要素を1 つのプレースに置き換える置換え手段と、 この置換え手段により置き換えられた1つのプレースと、前記再定義拡張ペトリネット中の入出力プレースとの間で状態変化を伝達し、前記1つのプレースに前記別の拡張ペトリネットの機能を持たせる拡張ペトリネット通信手段と、を付加したことを特徴とする請求項1記載の工程能力評価シミュレータ。

【請求項7】 前記拡張ペトリネット通信手段は、前記 拡張ペトリネット保持手段に保持されている複数の前記 拡張ペトリネットを参照し、これら拡張ペトリネット中 の少なくとも1つの要素間の相互で状態変化の伝達を行 う機能を有することを特徴とする請求項1記載の工程能 力評価シミュレータ。

【請求項8】 前記拡張ペトリネット通信手段は、前記 拡張ペトリネット保持手段に保持されている複数の前記 拡張ペトリネットのうち工程を表す被参照拡張ペトリネット、前記工程のうち関係する工程要素を流れの特徴に おいて分類し、それぞれを表す複数の被参照拡張ペトリネットの少なくとも1つの要素に対してこれら被参照拡張ペトリネット中の少なくとも1つの要素との間のそれ ぞれで相互に状態変化の伝達を行う機能を有することを 特徴とする請求項7記載の工程能力評価シミュレータ。

【請求項9】 前記拡張ペトリネット通信手段は、前記拡張ペトリネット保持手段に保持されている複数の前記拡張ペトリネットのうち少なくとも、それぞれ異なる主工程を表す複数の主拡張ペトリネット、これら主拡張ペトリネット間を接続するための接続拡張ペトリネット、前記主拡張ペトリネット中の少なくとも1つの要素を表す部分拡張ペトリネットを参照し、これら主拡張ペトリネット、接続拡張ペトリネット及び部分拡張ペトリネットの各要素間で相互に状態変化の伝達を行う機能を有することを特徴とする請求項1記載の工程能力評価シミュレータ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、生産システムの設計及び評価において設備等の工程要素を記述したシミュレーションモデルを用いて工程能力を評価する工程能力評価シミュレータに関する。

[0002]

【従来の技術】かかる工程能力評価シミュレータは、生産システムを構成する工作機械等の各工程要素の機能を記述し、これら工程要素の識別状態とその工程の取り得る状態を記述する情報を作成し、各工程要素間の関係を記述して、時間をパラメータとして定義して各工程要素の機能を順次起動する。

【0003】そして、これら工程要素の機能の順次起動によって、各工程要素の状態を変化させ、各工程要素間の関係から状態変化を相互に伝達させることで、時間経過ととともに生産システムがどのような挙動をとるかを追跡し、評価している。

【0004】このような工程能力評価シミュレータでは、上記機能を実現するために次のような方法が取られている。第1に、工程要素に結び付いたキーワードを宣言することにより各工程要素の識別情報及び状態を格納する記憶領域を作成し、かつ予めキーワードによって定義された簡単な工程要素の動作や工程要素間の状態伝達の仕方を組み合わせることによって、実際の工程要素の動作や工程要素間の情報伝達の仕方を関数として定義する。

【0005】そして、工程要素の状態を格納する記憶領域にキーワードにより予め初期値を与えておき、実行コマンドを与えることにより各関数を実行してシミュレーションを行う方法である。

【0006】この第1の方法では、全ての定義ある一定 の文法に従いキーワードとデータ列を並べたモデル定義 ファイルをシミュレーション処理系に与えるシミュレー ション言語の形式を取るものとなっている。

【0007】第2に、工程要素を示すグラフィックシンボルを予め用意し、これらのシンボルをディスプレイ上に配置し、入/出力などの関係をポインティングデバイスなどで指定し、工程要素の初期状態や処理能力のパラメータなどは別途表形式データで入力することでモデルを定義する。

【0008】そして、シミュレーションの実行は、これらのグラフィックシンボルに対応してシミュレータが内部に持っているメソッドを起動して実行する方法である。或いは、工程要素を表形式のデータとして用意しておき、この表を工程要素の数だけ作成し、これら工程要素間の関係も表のデータの一部として記述する方法である。

【0009】これら第2の方法は、予め用意された工程要素のグラフィックシンボルを組み合わせてモデルを作成し、実際の動作はシミュレータ内部にビルトインされたメソッドを起動して実行するシミュレーションツールの形式をとるものである。

[0010]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記第 1の方法のようにシミュレーションモデルを記述するに は、ある程度以上のプログラミング能力が必要となり、 一般の生産技術者に対して言語の学習など負担が大きく なる。

【0011】一方、第2の方法のように視覚的に部品を 画面上に並べて、各部品の属性を設定してモデルを構築 するシミュレーションツールを用いた場合、予め用意さ れた部品/属性のなかに実際のシステムで使用する工程 要素と等価なものがない場合には、正確なモデリングが できず、これを回避するには用意する部品を増やし続け なければならない。

【0012】又、工作機械等の各工程要素の間には、ワークの流れだけでなく制御情報などの流れも存在する

が、視覚的にシミュレーションモデルを構築する場合に は、これらワークや制御情報の流れ等のそれぞれ異なっ た流れを区別して表示することが困難である。

【0013】そこで本発明は、工作機械等の独立した存在でありながら工程内で互いに影響し合って動作する工程要素のシミュレーションを柔軟にできる工程能力評価シミュレータを提供することを目的とする。

[0014]

【課題を解決するための手段】請求項1によれば、工程に関する入力情報に基づいて工程の機能を表すプレースやリンクを含む各要素から成る拡張ペトリネットを生成する拡張ペトリネット入力手段と、この拡張ペトリネットをそれぞれ保持する拡張ペトリネット保持手段と、この拡張ペトリネットを参照し、この拡張ペトリネットにおける各要素間の取り得る状態を更新して工程に対するシミュレーシアの拡張ペトリネット状態更新手段と、この拡張ペトリネット状態更新手段により得られた拡張ペトリネットの状態更新の履歴を表示出力する状態更新履歴出力手段と、を備えた工程能力評価シミュレータである。

【0015】このような工程能力評価シミュレータであれば、工程に関する入力情報に基づいて拡張ペトリネット入力手段により工程の機能を表すプレースやリンクを含む各要素から成る拡張ペトリネットを生成し、これら拡張ペトリネットをそれぞれ拡張ペトリネット保持手段で保持する。

【0016】そして、これら保持されている拡張ペトリネットを拡張ペトリネット状態更新手段により参照し、この拡張ペトリネットにおける各要素間の取り得る状態を更新して工程に対するシミュレーション評価を行い、この得られた拡張ペトリネットの状態更新の履歴を状態更新履歴出力手段により表示出力する。

【0017】このようにそれぞれ異なる各工程を各拡張ペトリネットとして保持し、これら拡張ペトリネットを参照して工程に対するシミュレーションを行うので、工作機械等の独立した存在でありながら工程内で互いに影響し合って動作する工程要素のシミュレーション評価を柔軟にできる。

【0018】請求項2によれば、請求項1記載の工程能力評価シミュレータにおいて、拡張ペトリネット中における所望部分の各要素を分割して新たな拡張ペトリネットとして再定義し、これを再定義拡張ペトリネットとして拡張ペトリネット保持手段に渡す拡張ペトリネット分割手段を付加した。

【0019】このような工程能力評価シミュレータであれば、拡張ペトリネット中を分割して新たな拡張ペトリネットを再定義でき、この再定義拡張ペトリネットを例えば工作機械などの工程要素として表すことができる。

【0020】請求項3によれば、請求項1記載の工程能

力評価シミュレータにおいて、拡張ペトリネット保持手段に保持されている各拡張ペトリネット間で関係付けられた各要素の状態変化を監視し、これら要素の状態が変化したときに各要素間で情報の伝達を行う拡張ペトリネット通信手段を付加した。

【0021】このような工程能力評価シミュレータであれば、各拡張ベトリネット間の各要素間で状態変化の情報、すなわち互いに異なる工程間での工作機械等の状態変化の情報を伝達することができる。

【0022】請求項4によれば、請求項1記載の工程能力評価シミュレータにおいて、拡張ペトリネット入力手段は、プレース、トランジション及びアークのペトリネットの基本要素に、プレースとトランジションとの接続の抑止・許可を行うアーク、各トランジション間の状態変化を互いに制御するリンクを用いて拡張ペトリネットを生成する機能を有する。

【0023】このような工程能力評価シミュレータであれば、工程に関する入力情報に基づいて、工程の機能を表すペトリネットの基本要素に、プレースとトランジションとの接続の抑止・許可を行うアーク、各トランジション間の状態変化を互いに制御するリンクを含む拡張ペトリネットを生成する。

【0024】請求項5によれば、請求項3記載の工程能力評価シミュレータにおいて、拡張ペトリネット通信手段は、拡張ペトリネット中の所望のプレースと、この拡張ペトリネットとは別の拡張ペトリネット中における入出力プレースとの間で状態変化を伝達し、所望のプレースに別の拡張ペトリネットの機能を持たせる機能を有する。

【0025】このような工程能力評価シミュレータであれば、例えば一方の拡張ペトリネット中の所望プレースと他方の拡張ペトリネット中の入出力プレースとの間で状態変化の伝達ができ、一方の拡張ペトリネット中の所望プレースを他の工程として作用できる。

【0026】請求項6によれば、請求項1記載の工程能力評価シミュレータにおいて、拡張ペトリネット中における所望部分の各要素を分割して新たな拡張ペトリネットとして拡張ペトリネットとして拡張ペトリネット保持手段に渡す拡張ペトリネット分割手段と、拡張ペトリネット中における所望部分の各要素を1つのプレースに置き換える置換え手段と、この置換え手段により置き換えられた1つのプレースと、再定義拡張ペトリネット中の入出力プレースとの間で状態変化を伝達し、1つのプレースに別の拡張ペトリネットの機能を持たせる拡張ペトリネット通信手段と、を付加した。

【0027】このような工程能力評価シミュレータであれば、拡張ペトリネット中から分割した各要素を1つのプレースに置き換え、かつこのプレースと分割して再定義された拡張ペトリネットとの間で状態変化の伝達を行

うことにより、シミュレーションモデルを構造化できる。

【0028】請求項7によれば、請求項1記載の工程能力評価シミュレータにおいて、拡張ペトリネット通信手段は、拡張ペトリネット保持手段に保持されている複数の拡張ペトリネットを参照し、これら拡張ペトリネット中の少なくとも1つの要素間の相互で状態変化の伝達を行う機能を有する。

【0029】このような工程能力評価シミュレータであれば、複数の拡張ペトリネット中の要素間の相互で状態変化の伝達を行うことにより、例えばそれぞれ異なる複数の工程間で相互に状態変化の伝達ができる。

【0030】請求項8によれば、請求項7記載の工程能力評価シミュレータにおいて、拡張ペトリネット通信手段は、前記拡張ペトリネット保持手段に保持されている複数の前記拡張ペトリネットのうち工程を表す被参照拡張ペトリネット、前記工程のうち関係する工程要素を流れの特徴において分類し、それぞれを表す複数の被参照拡張ペトリネットの少なくとも1つの要素に対してこれら被参照拡張ペトリネット中の少なくとも1つの要素との間のそれぞれで相互に状態変化の伝達を行う機能を有する。

【0031】このような工程能力評価シミュレータであれば、複数の拡張ペトリネットのうち例えば工程全体を物の流れと人間の流れとを表す被参照拡張ペトリネットを用いることにより、生産システムをそれぞれ異なった視点からシミュレーションモデル化できる。

【0032】請求項9によれば、請求項1記載の工程能力評価シミュレータにおいて、拡張ペトリネット通信手段は、拡張ペトリネット保持手段に保持されている複数の拡張ペトリネットのうち少なくとも、それぞれ異なる主工程を表す複数の主拡張ペトリネット、これら主拡張ペトリネット間を接続するための接続拡張ペトリネット、主拡張ペトリネットや参照し、これら主拡張ペトリネットを接続拡張ペトリネットを移照し、これら主拡張ペトリネット、接続拡張ペトリネット及び部分拡張ペトリネットの各要素間で相互に状態変化の伝達を行う機能を有する。

【0033】このような工程能力評価シミュレータであれば、主拡張ペトリネット、接続拡張ペトリネット及び部分拡張ペトリネットの各要素間で相互に状態変化の伝達を行うことにより、構造化したシミュレーションモデルを作成し、単純な構造にして複雑な動作ができる。

[0034]

【発明の実施の形態】以下、本発明の第1の実施の形態 について図面を参照して説明する。図1は工程能力評価 シミュレータの機能プロック図である。この工程能力評 価シミュレータ1には、拡張ペトリネット入力手段2が 備えられている。

【0035】この拡張ペトリネット入力手段2は、入力

デバイス3からの工程に関する入力情報を受け取り、この入力情報に基づいて工程能力評価シュミレータ1の内部で使用する形式の拡張ペトリネット、すなわち工程の機能を表すプレースやリンクを含む各要素から成る拡張ペトリネット及び初期状態を生成する機能を有している。

【0036】なお、入力デバイス3から与えられる入力情報は、例えばタイプライタ又は電子的ファイルから得られる文字データやグラフィックイメージ等である。ここで、拡張ペトリネットの基本要素について図2に示す拡張ペトリネットの基本要素を参照して説明する。

【0037】同図(a) に示すようにプレースP、トークンK、アークA及びトランジションTをペトリネット符号の基本要素とし、これらプレースPとトランジションTとをアークAを介して交互に接続した構造を基本とする

【0038】このうちプレースPは、例えば工程要素である工作機械を表し、待機状態及び停止状態及びその他複数の状態を持つことができるものである。トークンKは、例えば工作機械間に流れるワークや作業員の流れを表し、プレースPの待機状態及び停止状態以外の状態を記述するものである。

【0039】アークAは、プレースPとトランジション Tとの間を接続してトークンKによる情報伝達方向を指 定するものである。トランジションTは、情報伝達方向 の指定されたアークAによってプレースPに接続するも のである。

【0040】しかるに、拡張ペトリネット符号は、これらペトリネットの基本要素に、同図(b) ~同図(f) に示す抑止アーク Q_a 、許可アーク Q_b 、抑止リンク R_a 、許可リンク R_b 、排他リンク R_c の各要素を加えて制御する機能を拡張したものである。

【0041】抑止アーク Q_a 及び許可アーク Q_b は、それぞれプレースPとトランジションTとの接続の抑止・許可を行うものである。抑止リンク R_a 、許可リンク R_b 及び排他リンク R_c は、それぞれ各プレースP間の状態変化を互いに制御するものである。

【0042】このうち、抑止リンク R_a は、図2(d)に示すようにリンクの制御側に接続されたプレース P_1 がトークンKによって状態を記述されているときに、リンクの被制御側に接続されたプレース P_2 の状態変化を抑止するものである。

【0043】 許可リンク R_b は、同図(e) に示すようにリンクの制御側に接続されたプレース P_1 がトークンKによって状態を記述されているときに、リンクの被制御側に接続されたプレース P_2 の状態変化を許可するものである。

【0044】排他リンクR。は、同図(f) に示すように リンクの制御側に接続されたプレースP₁ が待機状態に あるときに、リンクの被制御側に接続されたプレースP $_2$ の状態変化を抑止し、かつリンクの制御側に接続されたプレース $_1$ が待機状態からトークンKにより記述される状態に変化し、その後制御側に接続されたプレース $_1$ が待機状態に変化したとき、制御方向情報の制御側と被制御側を入れ換えるものである。

【0045】従って、拡張ペトリネット入力手段2は、入力デバイス3からの入力情報に基づいて図2に示す拡張ペトリネットの各要素間を接続し、例えば図3に示すよう4つのトランジション $T_1 \sim T_4$ (このうち T_3 は助作トランジション)及び例えば工作機械を表す2つの入力プレース P_1 、 P_2 と1つの出力プレース P_3 をアークAを介して接続し、1つの工程を表す拡張ペトリネットを生成する機能を有する。

【0046】拡張ペトリネット保持手段4は、拡張ペトリネット入力手段2により生成された各拡張ペトリネットのデータをそれぞれ異なった拡張ペトリネット記憶領域5-1~5-nに格納して保持する機能を有している

【0047】拡張ペトリネット状態更新手段6は、拡張ペトリネット保持手段4の各拡張ペトリネット記憶領域5-1~5-nにそれぞれ格納されている拡張ペトリネットのデータを参照し、これらの拡張ペトリネットにおける各プレースPなどの間の取り得る状態を更新して工程に対するシミュレーション評価を行う機能を有している。

【0048】すなわち、拡張ペトリネット状態更新手段6は、各拡張ペトリネットを拡張ペトリネット保持手段4から検索し拡張ペトリネットの初期状態を参照し、状態の更新をすべきプレースPを指定する。そして、アークAやリンクRにより関係付けられた要素間で状態を伝達することでシミュレーションを実行する機能を有している

【0049】又、拡張ペトリネット状態更新手段6は、 拡張ペトリネット保持手段4内の拡張ペトリネットの状態変化を監視し、この状態変化を状態更新履歴出力手段 7に伝達する機能を有している。

【0050】ここで、拡張ペトリネット状態更新手段6による拡張ペトリネットの状態変化について具体的に説明する。図4は上記図3に示すペトリネットの基本的な状態変化動作を示す概念図である。

【0051】動作トランジション T_3 は、入力側の全てのプレース P_1 、 P_2 がトークンKによって状態が記述され、出力側の全てのプレース P_3 が待機状態にある場合に、入力側の全てのプレース P_1 、 P_2 のトークンKを消去して待機状態とし、出力側の全てのプレース P_3 にトークンKにより状態を記述する。

【0052】図4の状態イにおいて、入力プレース P_2 がトークンKによって状態が記述されている。この状態イでは、入力プレース P_1 は状態が記述されていないので、動作トランジション T_3 は、アークAを介して接続

されている各プレース P_1 、 P_2 の状態を参照した結果、状態は現状で保持される。

【0053】状態ロにおいて、入力プレース P_1 が新たにトークンKによって状態が記述されたことにより、動作トランジション T_3 は、各プレース P_1 、 P_2 の状態を参照し、これら入力プレース P_1 、 P_2 のトークンKを消去し、出力プレース P_3 にトークンKを記述し、状態ハに変化する。

【0054】一方、状態ニにおいて、入力プレース P_2 及び出力プレース P_3 がトークンKによって状態が記述されている。次に状態ホにおいて、上記状態ロと同様に、入力プレース P_1 がトークンKによって状態が記述されても、出力プレース P_3 が既にトークンKによって状態が記述されているので、動作トランジション T_3 は状態を変更せずに現状で保持する。

【0055】ここで、状態へにおいて、他のトランジション T_4 が出力プレース P_3 のトークンKを消去し、待機状態に変化させたときに動作トランジション T_3 は接続する各プレース P_1 、 P_2 の状態変化を行い、状態ハにする。

【0056】次に抑止アークQ。及び許可アークQ。の 状態変化動作について説明する。図5は抑止アークQ。 を接続した拡張ペトリネットの一例を示す図であり、図 6はかかる抑止アークQ。の状態変化動作を示す概念図 である。

【0057】状態イにおいて、入力プレース P_1 にトークンKが記述されている。状態ロにおいて、トークンKにより入力プレース P_2 に状態が記述されたとき、動作トランジション T_3 は抑止アーク Q_a で接続された入力プレース P_1 はトークンKによって状態が記述されているので、状態変更が抑止され、各プレース P_1 、 P_2 の状態を現状で保持する。

【0058】次に状態ハにおいて、入力プレース P_1 のトークンKが消去されたときに、動作トランジション T_3 は入力プレース P_2 と出力プレース P_3 の状態を上記図4に示す状態ハと同様に状態ニに変更する。

【0059】一方、図7は抑止アーク Q_b を接続した拡張ペトリネットの一例を示す図であり、図8はかかる抑止アーク Q_b の状態変化動作を示す概念図である。状態イの抑止アーク Q_b を含んだ拡張ペトリネットから状態口に移り、トークンKにより入力プレース P_2 に状態が記述されたとき、動作トランジション T_3 は許可アーク Q_b で接続された入力プレース P_1 は待機状態にあり、状態が記述されていないので各プレース P_1 、 P_2 の状態を現状で保持する。

【0060】次に状態ハにおいて、入力プレース P_1 にトークンKにより状態が記述されたときに動作トランジション T_3 は入力プレース P_2 と出力プレース P_3 の状態を状態ニに変更する。

【0061】ここで、抑止アーク Q_b や許可アーク Q_b

で接続されたプレースの状態は、これら抑止アークQ 。、許可アークQb に接続するトランジションによって変更されない。

【0062】しかし、これらのプレースは、他のトランジションと接続することができるので、他のトラジションによって状態変化することができる。次に、抑止リンク R_a 、許可リンク R_b 及び排他リンク R_c の状態変化動作について説明する。

【0063】図9は抑止リンクR。の状態変化動作を示す概念図である。制御プレースP1と被制御プレースP2とは、抑止リンクR。を介して接続されている。

【0064】ここで、制御プレース P_1 及び被制御プレース P_2 は、それぞれ図10(a)(b)に示すように白丸で状態変化可能プレースを示し、斜線丸で状態変化不可能プレースを示す。

【0065】制御プレース P_1 にトークンKが記述されていない場合には、被制御プレース P_2 は通常のプレースと同様にトランジションにより状態が変化するが、制御プレース P_1 がトークンKにより状態が記述された場合には、制御プレース P_1 が待機状態になるまで、被制御プレース P_2 が記述されているいないに関わらず状態変化することができなくなる。

【0066】図11は許可リンク R_b の状態変化動作を示す概念図である。制御プレース P_1 と被制御プレース P_2 とは、許可リンク R_b を介して接続されている。

【0067】制御プレース P_1 にトークンKが記述されていない場合には、制御プレース P_1 がトークンKによって状態が記述されるまで、被制御プレース P_2 は状態が記述されているいないに関わらず状態変化することができなくなるが、制御プレース P_1 がトークンKにより状態が記述された場合には、被制御プレース P_2 は通常のプレースと同様にトランジションにより状態が変化する。

【0068】図12は排他リンク R_c の状態変化動作を示す概念図である。状態イ又は状態ニが初期状態である。初期状態において、制御プレース P_1 は状態変化が可能であるが、被制御プレース P_2 は状態変化が不可能である。

【0069】状態n→状態n又は状態n→状態nのように制御プレース p_1 がトークンKによって状態が記述され、ついでトークンKが消去されることにより、排他リンク p_1 の状態変化を不可能とし、被制御プレース p_2 の状態変化を可能とし、排他リンク p_3 の状態変化を可能とし、排他リンク p_4 のは結ぶ制御/被制御を入れ換える。

【0070】状態イ及び状態ニは、相互に制御/被制御を入れ換えた後の排他リンクR。の状態を示している。 状態更新履歴出力手段7は、拡張ペトリネット状態更新 手段6のシミュレーション実行により得られた拡張ペト リネットの状態更新の履歴を、すなわちシミュレーション評価結果を出力デバイス8に表示出力する機能を有し ている。

【0071】なお、出力デバイス8は、電子的ファイルの形式やグラフィックアニメーションの形式等によりディスプレイ画面上に表示するものである。次に上記の如く構成されたシミュレータの作用について説明する。

【0072】タイプライタ又は電子的ファイルから得られる文字データやグラフィックイメージ等の工程に関する入力情報が入力デバイス3を通して拡張ペトリネット入力手段2に伝達される。

【0073】この拡張ペトリネット入力手段2は、工程に関する入力情報を受け取り、この入力情報に基づいて、図2に示す拡張ペトリネットの基本要素、すなわちプレースP、トークンK、アークA、トランジションT、さらに抑止アークQa、許可アークQb、抑止リンクRa、許可リンクRb、排他リンクR。を用いて、例えば生産システム中の1つの工程を表す図3や図5に示す拡張ペトリネット及びその初期状態を生成する。

【0074】なお、これら図3及び図5に示す各拡張ペトリネットは、抑止アークQ_a、許可アークQ_b、抑止リンクR_a、許可リンクR_b、排他リンクR_cを含んでいない。

【0075】この拡張ペトリネット入力手段2により生成された各拡張ペトリネットのデータは、それぞれ拡張ペトリネット保持手段4によりそれぞれ異なった拡張ペトリネット記憶領域5-1~5-n、例えば図3に示す拡張ペトリネット記憶領域5-1に格納され、図5に示す拡張ペトリネットは拡張ペトリネット記憶領域5-2に格納され保持される。

【0076】拡張ペトリネット状態更新手段6は、拡張ペトリネット保持手段4の各拡張ペトリネット記憶領域5-1~5-nにそれぞれ格納されている拡張ペトリネットのデータを参照し、これらの拡張ペトリネットにおける各プレースPなどの間の取り得る状態を更新して工程に対するシミュレーション評価を行う。

【0077】例えば図3に示す生産システム中の1つの工程を表す拡張ペトリネットであれば、2つの入力プレース P_1 、 P_2 及び出力プレース P_3 をそれぞれ工作機械とし、かつこれらプレース P_1 、 P_2 、 P_3 にそれぞれ加工時間や故障発生率等の条件を与える。

【0078】そして、これらプレース P_1 、 P_2 、 P_3 間に被加工物(ワーク)等を表すトークンKをアークAの経路に沿って流す。このような生産システム中の工程において、図4の状態ロに示すように、一方の工作機械である入力プレース P_1 に新たにトークン(ワーク)Kが入ると、この入力プレース P_1 において加工時間の経過を待つ。

【0079】続いて、状態ロに示すように、他方の工作機械である入力プレース P_2 に新たにトークン(ワーク)Kが入ると、この入力プレース P_2 において加工時間の経過を待つ。

【0080】動作トランジション T_3 は、それぞれ工作機械である各プレース P_1 、 P_2 の状態を参照し、これら工作機械でそれぞれ加工時間が経過すると、各入力プレース P_1 、 P_2 のトークンKを消去し、ワークを次の工作機械であるプレース P_3 に渡して出力プレース P_3 にトークンKを記述し、状態ハに変化する。

【0081】一方、状態ニにおいて、それぞれ工作機械 である入力プレース P_2 及び出力プレース P_3 にワーク があり、これらプレース P_2 、 P_3 がトークンKによって状態が記述されている。

【0082】次に状態ホにおいて、上記状態ロと同様に、一方の工作機械にワークが入り、入力プレース P_1 がトークンKによって状態が記述されても、出力プレース P_3 において加工時間が経過せず、トークンKによって状態が記述されてれば、動作トランジション T_3 は状態を変更せずに現状で保持する。

【0083】ここで、状態へに移り、加工機械の出力プレース P_3 の加工時間が経過すると、トランジション T_4 は出力プレース P_3 のトークンKを消去し、待機状態に変化させたときに動作トランジション T_3 は接続する各プレース P_1 、 P_2 の状態変化を行い、状態へにする。

【0084】このように拡張ペトリネット状態更新手段 6は、拡張ペトリネットにおける各プレースPなどの間 の取り得る状態を更新することによりトークン(ワー ク)Kの流れを繰り返し、例えば所定期間における製品 生産数、生産効率、歩留まりなどの工程に対するシミュ レーション評価を行う。

【0085】状態更新履歴出力手段7は、拡張ペトリネット状態更新手段6のシミュレーション実行により得られた拡張ペトリネットの状態更新の履歴を、すなわちシミュレーション評価結果をディスプレイ画面等の出力デバイス8に電子的ファイルの形式やグラフィックアニメーションの形式等により表示出力する。

【0086】このように上記第1の実施の形態においては、工程に関する入力情報に基づいて拡張ペトリネット入力手段2により工程の機能を表すプレースやリンクを含む各要素から成る拡張ペトリネットを生成し、これら拡張ペトリネットをそれぞれ拡張ペトリネット保持手段5で保持し、これら保持されている拡張ペトリネット保持手段5で保持し、これら保持されている拡張ペトリネットを拡張ペトリネットにおける各要素間の取り得る状態を更新して工程に対するシミュレーション評価を行い、この得られた拡張ペトリネットの状態更新の履歴を状態更新限歴出力手段7により表示出力するので、工作機械等の独立した存在でありながら生産システム中の工程内で互いに影響し合って動作する工程要素のシミュレーション評価を柔軟にできる。

【0087】次に本発明の第2の実施例について説明する。なお、図1と同一部分には同一符号を付してその詳

しい説明は省略する。図13は工程能力評価シミュレータの機能プロック図であって、このシミュレータは、上記図1に示す工程能力評価シミュレータに拡張ペトリネット分割手段10及び拡張ペトリネット通信手段11を付加した構成となっている。

【0088】拡張ペトリネット分割手段10は、拡張ペトリネット保持手段4に保持されている拡張ペトリネット中における所望部分の各要素、例えばプレースP、トランジションT及びアークを用いて接続された部分を分割して新たな拡張ペトリネットとして再定義し、これを再定義拡張ペトリネットとして拡張ペトリネット保持手段4の拡張ペトリネット記憶領域、例えば記憶領域5ーn…に格納する機能を有している。

【0089】なお、この拡張ペトリネット分割手段10には、拡張ペトリネット中における所望部分の各要素を1つのプレースに置き換える置換え手段としての機能を含んでいる。

【0090】拡張ペトリネット通信手段11は、拡張ペトリネット保持手段4に保持されている各拡張ペトリネットのデータ間で関係付けられた各要素、例えば各プレースP間の状態変化を監視し、これら要素の状態が変化したときに各要素間で情報の伝達を行う機能を有している。

【0091】具体的に拡張ペトリネット通信手段11は、次の各機能を有している。第1に、拡張ペトリネット中の所望のプレースPと、この拡張ペトリネットとは別の拡張ペトリネット中の入出力プレースPとの間で状態変化を伝達し、所望のプレースPに別の拡張ペトリネットの機能を持たせる機能。

【0092】第2に、置換え手段により置き換えられた 1つのプレースPと、再定義拡張ペトリネット中の入出 カプレースPとの間で状態変化を伝達し、置き換えられ た1つのプレースPに別の拡張ペトリネットの機能を持 たせる機能。

【0093】第3に、拡張ペトリネット保持手段4に保持されている複数の拡張ペトリネットを参照し、これら拡張ペトリネット中の少なくとも1つの要素間の相互で状態変化の伝達を行う機能を有する。

【0094】第4に、拡張ペトリネット保持手段4に保持されている複数の拡張ペトリネットのうち工程を表す被参照拡張ペトリネット、この工程うち物の流れを表す第1の参照拡張ペトリネット、及び工程うち人間(作業員)の流れを表す第2の参照拡張ペトリネットを参照し、被参照拡張ペトリネット中の少なくとも1つの要素に対して第1と第2の参照拡張ペトリネット中の少なくとも1つの要素との間のそれぞれで相互に状態変化の伝達を行う機能。

【0095】第5に、拡張ペトリネット保持手段4に保持されている複数の拡張ペトリネットのうち少なくとも、それぞれ異なる主工程を表す複数の主拡張ペトリネ

ット、これら主拡張ペトリネット間を接続するための接続拡張ペトリネット、主拡張ペトリネット中の少なくとも1つの要素を表す部分拡張ペトリネットを参照し、これら主拡張ペトリネット、接続拡張ペトリネット及び部分拡張ペトリネットの各要素間で相互に状態変化の伝達を行う機能である。

【0096】次に上記の如く構成されたシミュレータの 作用について説明する。

(a) プレースを拡張ペトリネットに置き換える動作 文字データやグラフィックイメージ等の工程に関する入 力情報が入力デバイス3を通して拡張ペトリネット入力 手段2に伝達される。

【0097】この拡張ペトリネット入力手段 2は、工程に関する入力情報を受け取り、この入力情報に基づいて、拡張ペトリネットの基本要素であるプレース P、トークン K、アーク A、トランジション T、さらに抑止アーク Q_a 、許可アーク Q_b 、抑止リンク R_a 、許可リンク R_b 、排他リンク R_c を用いて、例えば生産システム中の1つの工程を表す拡張ペトリネット及びその初期状態を生成する。

【0098】そして、これら生成された拡張ペトリネットは、拡張ペトリネット保持手段4の各拡張ペトリネット記憶領域5-1~5-nに格納される。拡張ペトリネット通信手段11は、各拡張ペトリネット記憶領域5-1~5-nに格納されている各拡張ペトリネットのデータのうち例えば図14に示す各拡張ペトリネット(以下、部分拡張ペトリネットと称する) Q_1 、 Q_2 を読み出し、このうち一方の部分拡張ペトリネット Q_1 中のプレース Q_2 と、他方の拡張ペトリネット Q_2 中の入出力プレース Q_2 との間をそれぞれ状態伝達ベス Q_1 を介して接続する。

【0099】これにより、拡張ペトリネット通信手段11は、部分拡張ペトリネット Q_1 中のプレース P_{20} と拡張ペトリネット Q_2 中の入出力プレース P_{21} 、 P_{22} との間で状態変化を伝達し、部分拡張ペトリネット Q_1 中のプレース P_{20} に拡張ペトリネット Q_2 の機能を持たせるものとなる。

【0100】すなわち、部分拡張ペトリネットQ1中のプレースP20を拡張ペトリネットQ2の機能に置き換える機能である。次に、拡張ペトリネット状態更新手段6は、拡張ペトリネット通信手段11により状態伝達バスB1を介して接続された2つの部分拡張ペトリネットQ1、Q2を参照し、かつこれら部分拡張ペトリネットQ1、Q2の各プレースに加工時間や故障発生率等の条件を与え、これらプレースなどの間の取り得る状態を更新して工程に対するシミュレーション評価、例えば所定期間における製品生産数、生産効率、歩留まりなどの工程に対するシミュレーション評価を行う。

【0101】状態更新履歴出力手段7は、拡張ペトリネット状態更新手段6のシミュレーション実行により得ら

れた拡張ペトリネットの状態更新の履歴を、すなわちシ ミュレーション評価結果をディスプレイ画面等の出力デ パイス8に電子的ファイルの形式やグラフィックアニメ ーションの形式等により表示出力する。

(b) 拡張ペトリネットの再定義の作用

上記同様に、拡張ペトリネット入力手段 2 は、工程に関する入力情報を受け取り、この入力情報に基づいて、拡張ペトリネットの基本要素を用いて、生産システム中の1つの工程を表す拡張ペトリネット及びその初期状態を生成し、これら生成された拡張ペトリネットを拡張ペトリネット保持手段 4 の各拡張ペトリネット記憶領域 5 ー 1~5 ー n に格納する。

【0102】拡張ペトリネット分割手段10は、拡張ペトリネット保持手段4に保持されている拡張ペトリネット、例えば図15に示す初期の拡張ペトリネットQ₃中における所望部分の各要素、例えばプレース $P_{23}\sim P_{26}$ 、トランジション $T_{20}\sim T_{23}$ 及びアークAを用いて接続された部分 W_1 を分割し、この部分 W_1 を新たな拡張ペトリネット W_1 として再定義する。

【0103】そして、拡張ペトリネット分割手段10は、この再定義拡張ペトリネットW₁を拡張ペトリネット保持手段4の拡張ペトリネット記憶領域、例えば記憶領域5-n…に格納する。

【0104】又、拡張ペトリネット分割手段10は、初期の拡張ペトリネットQ₃中から分割して抜けた部分を1つの構造化プレースP27に置き換え、拡張ペトリネットQ₄を定義する。この拡張ペトリネットQ₄も拡張ペトリネット保持手段4の拡張ペトリネット記憶領域5-1~5-n…に格納される。

【0105】次に、拡張ペトリネット通信手段11は、各拡張ペトリネット記憶領域 $5-1\sim 5-n$ に格納されている拡張ペトリネット Q_4 、再定義拡張ペトリネット W_1 を読み出し、拡張ペトリネット Q_4 中の構造化プレース P_{27} と再定義拡張ペトリネット W_1 中の入出力プレース P_{23} 、 P_{26} との間をそれぞれ状態伝達バス P_2 を介して接続する。

【0106】これにより、初期の拡張ペトリネット Q_3 と等価な機能を持つ構造化モデル Q_4 、 W_1 が作成される。なお、再定義拡張ペトリネット W_1 は、工作機械などの工程要素を表している。

【0107】次に、拡張ペトリネット状態更新手段6は、拡張ペトリネット通信手段11により作成された構造化モデルQ4、W1における各プレースに加工時間や故障発生率等の条件を与え、これらプレースなどの間の取り得る状態を更新してシミュレーション評価を行う。

【0108】状態更新履歴出力手段7は、かかるシミュレーション実行により得られた拡張ペトリネットの状態 更新の履歴をディスプレイ画面等の出力デバイス8に電子的ファイルの形式やグラフィックアニメーションの形式等により表示出力する。

(c) 拡張ペトリネットの同期評価

上記同様に、拡張ペトリネット入力手段2は、工程に関する入力情報を受け取り、この入力情報に基づいて、拡張ペトリネットの基本要素を用いて、生産システム中の1つの工程を表す拡張ペトリネット及びその初期状態を生成し、これら生成された拡張ペトリネットを拡張ペトリネット保持手段4の各拡張ペトリネット記憶領域5-1~5-nに格納する。

【0109】拡張ペトリネット通信手段11は、拡張ペトリネット保持手段4に保持されている拡張ペトリネット、例えば図16に示す生産システムを表す拡張ペトリネット(以下、被参照拡張ペトリネットと称する)Q₅を読み出す。

【0110】この被参照拡張ペトリネット Q_5 は、トークンKの種別によってグループ化(レイヤー化)されるもの、例えば生産システムにおける物の流れを表す部分(各プレース $P_{28}\sim P_{33}$ 、各トランジション $T_{24}\sim T_{26}$ 及びアーク)と、人間の流れを表す部分(各プレース P_{32} 、 P_{33} 、各トランジション T_{25} 、 T_{26} 及びアーク)とから構成されている。

【0111】又、拡張ペトリネット通信手段11は、拡張ペトリネット保持手段4に保持されている複数の拡張ペトリネットから、物の流れに関わる拡張ペトリネット(以下、参照拡張ペトリネット) Q_6 、及び人間の流れに関わる拡張ペトリネット(以下、参照拡張ペトリネット) Q_7 を読み出す。

【0112】このうち物の流れの参照拡張ペトリネット Q_6 は、各プレース P_{34} 、 P_{35} 及び各トランジション T_{27} \sim T_{29} から構成され、人間の流れの参照拡張ペトリネット Q_7 は、各プレース P_{36} \sim P_{40} 及び各トランジション T_{30} \sim T_{33} から構成されている。

【0113】次に、拡張ペトリネット通信手段11は、被参照拡張ペトリネット Q_5 に対して参照拡張ペトリネット Q_5 に対して参照拡張ペトリネット Q_6 との間で、プレース Q_3 との間で状態伝達バス Q_5 に対して参照拡張ペトリネット Q_7 との間で、プレース Q_5 に対して参照拡張ペトリネット Q_7 との間で、プレース Q_5 に対して参照拡張ペトリネット Q_7 との間で、プレース Q_5 に対して参照拡張ペトリネット Q_7 との間で、プレース Q_5 に対して参照なる。

【0114】これにより、生産システムを物の流れの参照拡張ペトリネット Q_6 と人間の流れの参照拡張ペトリネット Q_7 とのそれぞれ異なった視点から見たシミュレーションモデルが作成される。

【0115】なお、図17に示す拡張ペトリネットは、 点線によってトークンの種別によりグループ化したもの (R_1 、 R_2) と、実線によって装置単位でグループ化 したもの(S_1 、 S_2) とを示しており、上記図16に 示す構造化した拡張ペトリネットは、上記図17に示す 拡張ペトリネットを整理し構造化したものである。

【0116】次に、拡張ペトリネット状態更新手段6

は、被参照拡張ペトリネット Q_5 に対して物の流れの参照拡張ペトリネット Q_6 と人間の流れの参照拡張ペトリネット Q_7 とを接続したシミュレーションモデルに対し、それぞれのプレースに加工時間や故障発生率等の条件を与え、これらプレースなどの間の取り得る状態を更新してシミュレーション評価を行う。

【0117】状態更新履歴出力手段7は、かかるシミュレーション実行により得られた拡張ペトリネットの状態更新の履歴をディスプレイ画面等の出力デバイス8に電子的ファイルの形式やグラフィックアニメーションの形式等により表示出力する。

(d) 大規模モデルの作成

上記同様に、拡張ペトリネット入力手段 2 は、工程に関する入力情報を受け取り、この入力情報に基づいて、拡張ペトリネットの基本要素を用いて、生産システム中の1つの工程を表す拡張ペトリネット及びその初期状態を生成し、これら生成された拡張ペトリネットを拡張ペトリネット保持手段 4 の各拡張ペトリネット記憶領域 5 ー 1~5 ー n に格納する。

【0118】拡張ペトリネット通信手段11は、拡張ペトリネット保持手段4に保持されている拡張ペトリネット、例えば図18に示す生産システムを表す2つの拡張ペトリネット(以下、主拡張ペトリネットと称する)Q8、Q9を読み出し、かつ2つの拡張ペトリネット(以下、接続拡張ペトリネットと称する) Q_{10} 、 Q_{11} 、及び1つの拡張ペトリネット(以下、部分拡張ペトリネットと称する) Q_{12} を読み出す。

【0119】これら2つの主拡張ペトリネット Q_8 、 Q_9 、接続拡張ペトリネット Q_{10} 、 Q_{11} 、及び1つの部分拡張ペトリネット Q_{12} は、それぞれワークや作業者、制御情報などの異なった視点からシミュレーションモデル化したものである。

【0120】このうち一方の主拡張ペトリネット Q_8 は、各プレース $P_{41}\sim P_{44}$ 及び各トランジション $T_{34}\sim T_{39}$ から構成され、他方の主拡張ペトリネット Q_9 は、各プレース $P_{45}\sim P_{47}$ 及び各トランジションT40、T41から構成されている。

【0121】又、一方の接続拡張ペトリネット Q_{10} は、プレース P_{45} 及び各トランジション T_{40} 、 T_{41} から構成され、他方の接続拡張ペトリネット Q_{11} は、プレース P_{46} 及び各トランジション T_{42} 、 T_{43} から構成されている。

【0122】又、部分拡張ペトリネット Q_{12} は、各プレース P_{48} $\sim P_{52}$ 及び各トランジション T_{48} 、 T_{49} から構成されている。次に、拡張ペトリネット通信手段 11 は、2 つの主拡張ペトリネット Q_8 と Q_9 との間において、プレース P_{41} と P_{45} との間を一方の接続拡張ペトリネット Q_{10} を介して接続し、かつプレース P_{44} と P_{47} との間を他方の接続拡張ペトリネット Q_{11} を介して接続する。

【0123】又、拡張ペトリネット通信手段11は、主 拡張ペトリネット Q_9 と部分拡張ペトリネット Q_{12} の間において、プレース P_{46} に対して入出力プレース P_{48} と P_{52} とのを接続し、プレース P_{46} に部分拡張ペトリネット Q_{12} の機能を持たせる。

【0124】すなわち、ワークや作業者、制御情報などの異なった視点から見た2つの主拡張ペトリネットQ。、 Q_{10} の相互作用を2つの接続拡張ペトリネット Q_{10} 、 Q_{11} によって接続することで表現している。

【0125】さらに、部分拡張ペトリネットQ₁₂の入出 カプレースP₄₈、P₅₂の状態変化を主拡張ペトリネット Q₉ の1つのプレースP₄₆に伝達することにより、主拡 張ペトリネットQ₉ は、単純な構造で複雑な動作を行え るようにし、全体のシミュレーションモデルを構造化し ている。

【0126】次に、拡張ペトリネット状態更新手段6は、上記の如く2つの主拡張ペトリネット Q_8 、 Q_9 を2つの接続拡張ペトリネット Q_{10} 、 Q_{11} を介して接続し、かつ主拡張ペトリネット Q_9 の1つのプレース P_{46} に対して部分拡張ペトリネット Q_{12} の入出力プレース P_{48} 、 P_{52} を接続したシミュレーションモデルに対し、それぞれのプレースに加工時間や故障発生率等の条件を与え、これらプレースなどの間の取り得る状態を更新してシミュレーション評価を行う。

【0127】状態更新履歴出力手段7は、かかるシミュレーション実行により得られた拡張ペトリネットの状態 更新の履歴をディスプレイ画面等の出力デバイス8に電子的ファイルの形式やグラフィックアニメーションの形式等により表示出力する。

【0128】このように上記第2の実施の形態において は、上記第1の実施の形態に対し、拡張ペトリネット中 における所望部分の各要素を分割して新たな拡張ペトリ ネットとして再定義する拡張ペトリネット分割手段10 と、拡張ペトリネット保持手段5に保持されている各拡 張ペトリネット間で関係付けられた各要素の状態変化を 監視し、これら要素の状態が変化したときに各要素間で 情報の伝達を行う拡張ペトリネット通信手段11を付加 したので、上記第2の実施の形態と同様の効果を奏する ことができると共に、生産システムのシミュレーション モデルを、その生産システムを構成する工程要素毎に記 述し、又各工程要素の動作を関係づけるワークや制御情 報の流れなどを分離して記述でき、シミュレーションモ デルの構築に際して入力量及び入力誤りを減らし、モデ ル化された工程要素を再利用することによりシミュレー ションモデルの構築を容易にできる。

【0129】又、拡張ペトリネットで表現される各工程要素のモデルは独立してシミュレーションの実行ができ、生産システム全体のシミュレーションを実行するだけでなく、生産システムの一部分を取り出してシミュレーションを行え、工程能力評価を柔軟にできる。

【0130】すなわち、相互に影響し合う独立した複数の拡張ペトリネット、例えば工作機械等のように独立した存在でありながら工程内では互いに影響しあって動作する工程要素のシミュレーションモデル化ができる。

【0131】ワークの流れ以外に生産システムの挙動を表す重要な要素である作業者による工程要素の操作や、さまざまな制御情報の流れを複数の拡張ペトリネットに分離して記述し、相互に情報を伝達しながら動作するシミュレーションモデルを記述することができる。

【0132】物や人間のように異なる情報の流れが存在 し、複数の独立した要素により構成され、相互に影響し ながら生産システム全体の挙動が定まる実際の生産シス テムに近い形でシミュレーション評価ができる。

[0133]

【発明の効果】以上詳記したように本発明の請求項1~9によれば、生産システムを拡張ペトリネットを用い、工作機械等の独立した存在でありながら工程内で互いに影響し合って動作する工程要素のシミュレーションを柔軟にできる工程能力評価シミュレータを提供できる。

【0134】又、本発明の請求項2によれば、拡張ペトリネット中を分割し、これを工作機械などの工程要素として表す新たな拡張ペトリネットを再定義できる工程能力評価シミュレータを提供できる。

【0135】又、本発明の請求項3によれば、各拡張ペトリネット間の各要素間で状態変化の情報、すなわち互いに異なる工程間での工作機械等の状態変化の情報を伝達することができる工程能力評価シミュレータを提供できる。

【0136】又、本発明の請求項6によれば、1つのプレースと再定義拡張ペトリネットとの間で状態変化の伝達を行ってシミュレーションモデルを構造化できる工程能力評価シミュレータを提供できる。

【0137】又、本発明の請求項7によれば、それぞれ 異なる複数の工程間で相互に状態変化の伝達ができる工 程能力評価シミュレータを提供できる。又、本発明の請 求項8によれば、工程のうち関係する工程要素を流れの 特徴において表す各被参照拡張ペトリネットを用いて、 生産システムをそれぞれ異なった視点からシミュレーシ ョンモデル化できる工程能力評価シミュレータを提供で きる。

【0138】又、本発明の請求項9によれば、多層に構造化したシミュレーションモデルを作成し、単純な構造

にして複雑な動作ができる工程能力評価シミュレータを 提供できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係わる工程能力評価シミュレータの第 1の実施の形態を示す機能ブロック図。

【図2】拡張ペトリネットの基本要素を示す図。

【図3】各要素間を接続した拡張ペトリネットの一例を示す図。

【図4】ペトリネットの基本的な状態変化動作を示す概念図。

【図5】 抑止アークを接続した拡張ペトリネットの一例を示す図。

【図6】抑止アークの状態変化動作を示す概念図。

【図7】抑止アークを接続した拡張ペトリネットの一例 を示す図。

【図8】抑止アークの状態変化動作を示す概念図。

【図9】抑止リンクの状態変化動作を示す概念図。

【図10】状態変化可能プレース及び状態変化不可能プレースを示す図。

【図11】許可リンクの状態変化動作を示す概念図。

【図12】排他リンクの状態変化動作を示す概念図。

【図13】本発明に係わる工程能力評価シミュレータの 第2の実施の形態を示す機能ブロック図。

【図14】部分拡張ペトリネット中のプレースを他の部 分拡張ペトリネットに置き換える動作の概念図。

【図15】拡張ペトリネットの再定義の動作の概念図。

【図16】拡張ペトリネットの同期評価の概念図。

【図17】整理し構造化する前の拡張ペトリネットを示す図。

【図18】拡張ペトリネットによる大規模モデルの作成 を示す図。

【符号の説明】

1…工程能力評価シミュレータ、

2…拡張ペトリネット入力手段、

3…入力デバイス、

4…拡張ペトリネット保持手段、

5-1~5-n…拡張ペトリネット記憶領域、

6…拡張ペトリネット状態更新手段、

7…状態更新履歴出力手段、

8…出力デバイス、

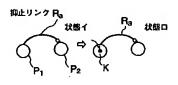
10…拡張ペトリネット分割手段、

11…拡張ペトリネット通信手段。

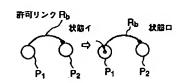
[図9]

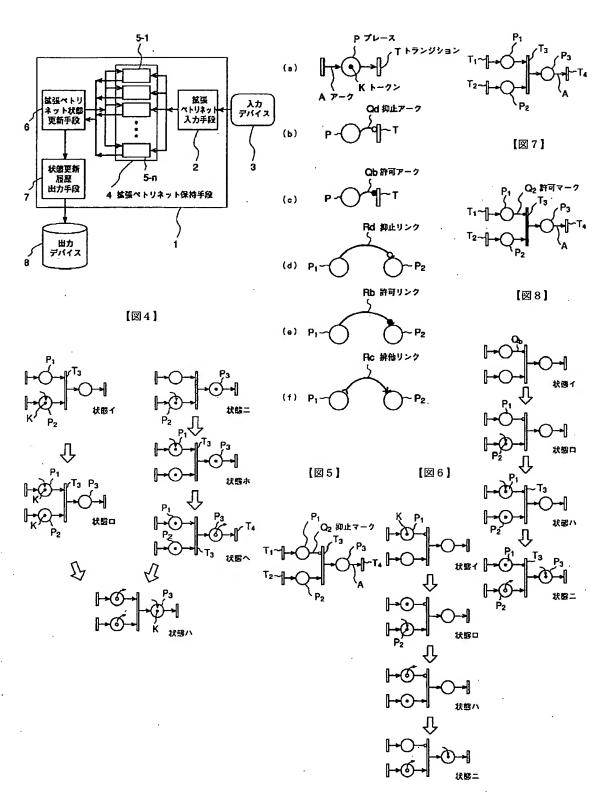
【図10】

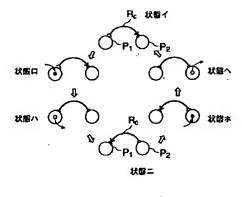
【図11】

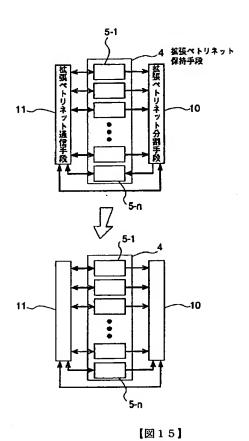


P₁₀ P₁₁
(a) (b)

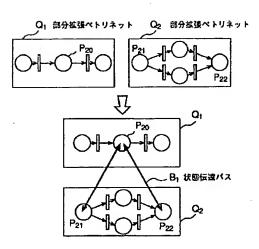


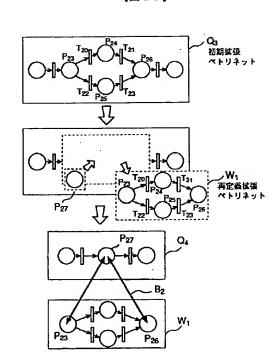


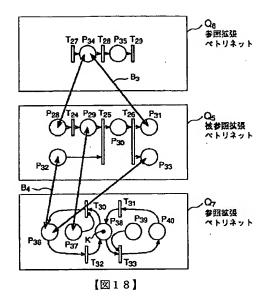


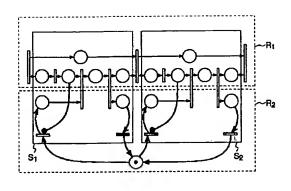


【図14】









[図17]

